

微分流形与黎曼几何 aka 微分流形及应用

Differential Manifolds and Riemannian Geometry
aka Differential Manifold and its application

张思容
zhangsirong@buaa.edu.cn
数学与系统科学学院, 北京航空航天大学
School of Mathematics and Systems Science, Beihang University

April 27, 2012

线积分

Definition (区间积分)

给定 ω 为 $[a, b]$ 上微分1形式, 定义: $\int_{[a, b]} \omega = \int_a^b f(t) dt$.

注记: 定义与参数化无关(微分同胚不变) $\int_{[a, b]} \omega = \int_{[c, d]} \phi^* \omega$

Definition (流形上线积分)

$r: [a, b] \rightarrow M$ 是光滑曲线, $\omega \in \mathcal{T}^*(M)$, 定义: $\int_r \omega = \int_a^b r^* \omega$.

可推广到分段光滑曲线。

注记: 任意两点可以被分段光滑曲线相连。

Proposition

计算公式: $\int_r \omega = \int_a^b r^* \omega = \int_a^b \omega_{r(t)}(r'(t)) dt$

Chapter 4: 微分形式与积分 Differential forms and integration

- 1 微分形式 Differential forms
 - 曲线积分 line integral
 - 微分形式
 - 外微分与内乘
- 2 体积形式与积分
 - 定向形式
 - 积分 integration
 - Stokes Theorems
- 3 微分形式的应用
 - 黎曼流形的积分与微分算子
 - 流形上微积分的四个基本定理
 - 力学, PDE和其他

线积分微积分定理

Proposition

- 线性:
- 曲线叠加: $\int_r \omega = \int_{r_1} \omega + \int_{r_2} \omega$
- r 是常映射, $\int_r \omega = 0$
- 参数化不变: $\tilde{r} = r \circ \phi$, $\int_r \omega = \int_{\tilde{r}} \omega$

Theorem (线积分的微积分定理)

光滑流形 M 上光滑函数 f , $r: [a, b] \rightarrow M$ 是一个分段光滑曲线, 有 $\int_r df = f(r(b)) - f(r(a))$

PROOF: $\int_r df = \int_a^b df_{r(t)}(r'(t)) dt = \int_a^b (f \circ r)'(t) dt$.

积分与体积

Remark

- 积分的定义: $I = \int_{\Omega} f(p) dV_p$;
推广到流形: f, dV_p ?
- 坐标变换: $I = \int_{U=\psi^{-1}(\Omega)} f(\psi(y)) d(\psi(V_y))$,
推广到流形: $d(\psi(V_y)) = \det \psi dV_y$?
- 行列式: 反对称的 n 阶协变张量!
- 线积分: $\int_r \omega = \int_a^b r^* \omega = \int_a^b \omega(r'(t)) dt$
- 线积分的参数化变换公式: $\int_r \omega = \pm \int_{\tilde{r}} \omega$
积分方向 \rightarrow 流形的定向!

交替张量的例子

EXAMPLE (低维)

- $k = 0$, 数;
- $k = 1$, 任一协变 1 阶张量;
- $k = 2$, $A(X, Y) = 0.5(T(X, Y) - T(Y, X))$.

Definition (反对称算子)

定义 $Alt: \mathcal{T}^k(V) \rightarrow \Lambda^k(V)$,
 $Alt(T) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in S_k} (sgn \sigma) T^\sigma$.

Proposition

$Alt(T)$ 是反对称的, 且 $Alt(T) = T$ 当且仅当 T 是反对称的。

定义

给定 n 维线性空间 V , 其上的 k 阶协变张量是 V 上一个 k 重线性函数。记为 $\mathcal{T}^k(V)$, 它是线性空间, 维数为 n^k , 基为 $dx^{i_1} \otimes \dots \otimes dx^{i_k}$. \mathcal{T} 是分次代数。

Definition (k-余向量)

定义线性空间 V , 其上的反对称的 k 阶协变张量为交替张量或 k 阶余向量; 如果满足 $T(X_1, \dots, X_i, \dots, X_j, \dots, X_k) = -T(X_1, \dots, X_j, \dots, X_i, \dots, X_k)$. 线性空间 V 上的反对称 k 重线性函数又称为外形式 (forms). 记为 $\Lambda^k(V)$.

记 $\sigma \in S(k)$ 是 k 阶置换群的元素。 $sgn(\sigma)$ 为置换奇偶。

Proposition (等价定义)

- T 是反对称协变张量;
- $T(X_{\sigma_1}, \dots, X_{\sigma_k}) = (sgn \sigma) T(X_1, \dots, X_k)$
- 任意两个自变量相同, 则 T 的值为零。(或线性相关的自变量的张量值为 0).

外形式空间

记指标集 $I = (i_1, \dots, i_k)$, 置换 σ 作用有 $I_\sigma = (i_{\sigma(1)}, \dots, i_{\sigma(k)})$.

Definition (基本外形式)

给定 V 上基 E_i , 对偶基 δ^i , 定义 k 形式: $A^I(X_1, \dots, X_k) = \det(\delta^j(X_i)) = \det X$. 其中矩阵 X^j_i 为 X_j 在基 E_j 下的坐标. 称为 k 阶基本形式; 特别有 $A^I = sgn(\sigma) A^{I_\sigma}$.

例如: R^3 空间, $A^{13}(X, Y) = X^1 Y^3 - Y^1 X^3$
 $A^{123}(X, Y, Z) = \det(X, Y, Z)$.

Theorem (外形式空间的基)

$\Lambda^k(V)$ 是一个 (n, k) 维的线性空间。其中基为 A^I , I 为递增的 k 指标集。特别 $k > n, \Lambda^k(V) = 0$ 。

证明***

Proof.

A^I 是线性无关; $\sum T_I A^I = 0$, 任意作用于一组子基 E_{j_k} , 得到 $T_J = 0$;
 A^I 线性组合是满的。任意 $T \in \Lambda^k(V)$, $T_I = T(E_{i_1}, \dots, E_{i_k})$. 可以证明
 $T = T_I A^I$. \square

Corollary

n 次形式 ω 在线性变换下有
 $\omega(BX_1, \dots, BX_n) = \det B \omega(X_1, \dots, X_n)$.

外代数

Proposition (外积的性质)

- 双线性
- 结合律 $\omega \wedge (\eta \wedge \xi) = (\omega \wedge \eta) \wedge \xi$
- 反交换律 $\omega \wedge \eta = (-1)^{kl} \eta \wedge \omega$
- 基表示 $A^I = \delta^{i_1} \wedge \dots \wedge \delta^{i_k}$
 一般有 $\omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_k(X_1 \dots X_k) = \det(W^i(X_k))$.

Theorem

定义 $\Lambda^*(V) = \bigoplus_{k=0}^n \Lambda^k(V)$, $\Lambda^*(V)$ 在外积下是一个反交换的分次代数。
 称为外代数。

可以有外积的其他定义: $\omega \wedge \eta = \text{Alt}(\omega \otimes \eta)$, 计算不方便。

微分形式的外积

张量积: $T \otimes S(X^i, Y^j) = T(X^i)S(Y^j)$, 局部表示 $dx^i \otimes dy^j$;
 对称张量: $ST = \text{Sym}(S \otimes T)$, $dudv = 0.5(du \otimes dv + dv \otimes du)$

Definition (外积)

已知 $\omega \in \Lambda^k(V)$, $\eta \in \Lambda^l(V)$ 定义外积 $\omega \wedge \eta = \frac{(k+l)!}{k!l!} \text{Alt}(\omega \otimes \eta)$.

Proposition

给定基本形式 $A^I, A^J, A^I \wedge A^J = A^{(I,J)}$.

proof 记指标 $P = (p_1, \dots, p_{k+l})$,

验证: $A^I \wedge A^J(E_{p_1}, \dots, E_{p_{k+l}}) = A^{(I,J)}(E_{p_1}, \dots, E_{p_{k+l}})$

- ① 如果 P 包含不在 I, J 的指标, 或者有重复指标, 等式两边为零。
- ② 如果 $P = (I, J)$, 右边为 1. 左边有
 $\text{left} = \frac{(k+l)!}{k!l!} \text{Alt}(A^I \otimes A^J) = \frac{1}{k!l!} \sum_{\sigma} \text{sgn}(\sigma) A^I(E_{\sigma i_k}) A^J(E_{\sigma j_l})$
 $\text{left} = \text{Alt} A^I(E_{i_k}) \text{Alt} A^J(E_{j_l}) = 1$.
- ③ 如果 $P = \sigma(I, J)$, 同上。

微分形式

Definition (微分形式)

记 $\Lambda^k M = \coprod_p \Lambda^k(T_p M)$ 为向量丛, 称其任一截面为一个 k 阶微分形式。
 所有微分形式记为 $\mathcal{A}^k(M)$ 。
 类似有 $\mathcal{A}(M) = \bigoplus_k \mathcal{A}^k(M)$ 为一个外代数。

局部坐标表示 $w = w_I dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} = \omega_I dx^I$

Proposition

光滑映射 $F: M \rightarrow N$, 诱导映射 $F^*: \mathcal{A}(N) \rightarrow \mathcal{A}(M)$. 有

- F^* 是线性的;
- $F^*(\omega \wedge \eta) = (F^*\omega) \wedge (F^*\eta)$
- 局部坐标 $F^*(w_I dy^I) = \sum (\omega_I \circ F) d(Y^I \circ F)$
- n 次形式的坐标变换 $dy^1 \wedge \dots \wedge dy^n = \det\left(\frac{\partial y^j}{\partial x^i}\right) dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$.

微分算子

Remark

- 恰当形式: $\omega = df, \int_r \omega = f(r(b)) - f(r(a))$
- 必要条件 $\frac{\partial w_i}{\partial x^j} = \frac{\partial w_j}{\partial x^i}$
- $d\omega = \sum (\frac{\partial w_i}{\partial x^j} - \frac{\partial w_j}{\partial x^i}) dx^i \wedge dx^j = 0$ 称为闭形式。
- 推广到任一形式?

外微分定义

Definition (外微分)

利用函数的微分算子 df , 可以定义微分算子 $d: \mathcal{A}^k(M) \rightarrow \mathcal{A}^{k+1}(M)$,
 $d\omega = d(\sum_i \omega_i dx^i) = \sum_i d\omega_i \wedge dx^i$.
 称为外微分; $d\omega$ 称为外导数。

Theorem (外导数存在唯一***)

任一光滑流形上存在唯一一个线性映射 $d: \mathcal{A}^k(M) \rightarrow \mathcal{A}^{k+1}(M)$, 满足

- 对光滑函数 $df(X) = Xf$
- 反导子: $\omega \in \mathcal{A}^k(M), d(\omega \wedge \eta) = d\omega \wedge \eta + (-1)^k \omega \wedge d\eta$
- $d \circ d = 0$.

特别它是局部算子 $d(\omega_U) = (d\omega)_U$, 其局部坐标表示如上。

外微分存在性证明***

Proof.

假设 M 有一个全局坐标卡。存在性: 给出 d 的局部坐标定义如前。

- 线性易得; 且 $d(fd x^i) = df \wedge dx^i$.
- 反导子: $\omega = fd x^i, \eta = gdx^j$,
 $d(\omega \wedge \eta) = d(fgdx^i \wedge dx^j) = d(fg) \wedge dx^i \wedge dx^j$
- $d \circ d = 0$, 对 f 验证, 任一 $d(d\omega) = d(dw_i \wedge dx^i) = 0$.

唯一性: 利用函数的微分定义的唯一性。

一般情形: 局部坐标变换保证定义不变, 构造全局外微分;

利用截断函数证明局部性;

再对任一局部张量场扩充为全局张量场, 由局部唯一性可得全局唯一性。

□

例子与计算

EXAMPLE (\mathcal{R}^3 外微分)

$$\omega = Pdx + Qdy + Rdz;$$

$$\eta = adx \wedge dy + bdy \wedge dz + cdz \wedge dx$$

Proposition (自然性)

$$G^*d\omega = d(G^*\omega)$$

Proof: 微分形式不变性:

Proposition (1次形式求值(坐标无关))

$$d\omega(X, Y) = X(\omega(Y)) - Y(\omega(X)) - \omega([X, Y])$$

Proof: $\omega = udv, d(udv)(X, Y) = XuYv - XvYu$.
 可以推广到高阶。

内乘或缩并

Definition (内乘)

给定 X , 定义 $i_X : \mathcal{A}^k(M) \rightarrow \mathcal{A}^{k-1}(M)$, 使得 $i_X \omega(Y_1, \dots, Y_{k-1}) = \omega(X, Y_1, \dots, Y_{k-1})$.
又记为 $X \lrcorner \omega = i_X \omega$

Proposition (内乘性质)

- $i_X \circ i_X = 0$;
- $i_X(\omega \wedge \eta) = (i_X \omega) \wedge \eta + (-1)^k \omega \wedge (i_X \eta)$.

Proof:

内乘平方为零易得。

后者: 有一般行列式公式 $\det \mathbb{X} = \sum (-1)^{i-1} \omega^i(X_i) \det(\mathbb{X}_{\setminus i}^{\setminus i})$.
 $X \lrcorner (\omega^1 \wedge \dots \wedge \omega^k) = \sum (-1)^{i-1} \omega^i(X) (\omega^1 \wedge \dots \wedge \hat{\omega}^i \wedge \dots \wedge \omega^k)$
特别 $k=2$ 公式可得。

李导数的对偶

李导数定义于切向量场: $[X, Y] \in \mathcal{T}(M)$.

Theorem

设 E_i 为光滑流形上的局部标架场, δ^i 为对应的局部余标架场。设李导数满足 $[E_j, E_k] = c_{jk}^i E_i$, 对应有外导数 $d\delta^i = -c_{jk}^i \delta^j \wedge \delta^k$.

Proposition (张量李导数)

- $\mathcal{L}_X(S \otimes T) = (\mathcal{L}_X S) \otimes T + S \otimes (\mathcal{L}_X T)$
- $\mathcal{L}_X(\omega \wedge \eta) = (\mathcal{L}_X \omega) \wedge \eta + \omega \wedge (\mathcal{L}_X \eta)$
- $\mathcal{L}_X(Y \lrcorner \omega) = (\mathcal{L}_X Y) \lrcorner \omega + Y \lrcorner (\mathcal{L}_X \omega)$

outline $\mathcal{L}_X(S \otimes T) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\theta_t^*((S \otimes T)_{\theta_t}) - (S \otimes T)_{\theta_0}}{t}$.

李导数的计算

Proposition (计算公式)

$\mathcal{L}_X(\omega(Y_1, \dots, Y_k)) = \mathcal{L}_X \omega(Y_1, \dots, Y_k) + \sum_i \omega(Y_1, \dots, \mathcal{L}_X Y_i, \dots, Y_k)$
即 $\mathcal{L}_X \omega(Y_1, \dots, Y_k) = X(\omega(Y_1, \dots, Y_k)) - \sum_i \omega(Y_1, \dots, \mathcal{L}_X Y_i, \dots, Y_k)$

Corollary (微分与李导数交换)

$$\mathcal{L}_X(df) = d(\mathcal{L}_X f)$$

proof: $\mathcal{L}_X(df)(Y) = YXf$

例子: $T = T_{ij} dx^i \otimes dx^j$,

$$\mathcal{L}_Y T = (YT_{ij} + T_{kj} \frac{\partial Y^k}{\partial x^i} + T_{ik} \frac{\partial Y^k}{\partial x^j}) dx^i \otimes dx^j.$$

Cartan公式

Theorem (Cartan公式)

$$\mathcal{L}_X \omega = X \lrcorner (d\omega) + d(X \lrcorner \omega)$$

Corollary (外微分与李导数交换)

$$\mathcal{L}_X(d\omega) = d(\mathcal{L}_X \omega)$$

Proof: $\mathcal{L}_X(d\omega) = d(X \lrcorner d\omega)$;

定理证明: 递推法。

0维形式, $X \lrcorner (df) + d(X \lrcorner f) = Xf$

1维形式, $\omega = u dv, \mathcal{L}_X(u dv) = (Xu) dv + ud(Xv)$

利用反导子性质, 对高阶递推可得。

$$\mathcal{L}_X(\alpha \wedge \omega) = (\mathcal{L}_X \alpha) \wedge \omega + \alpha \wedge (\mathcal{L}_X \omega)$$

积分与带号体积

Remark

- 积分的定义: $I = \int_{\Omega} f(p) dV_p$;
推广到流形: f, dV_p ?
- dV_p 是反对称的 n 阶协变张量, 即 n 形式。但是坐标变换下 det 有正负号!
- 解决方法: 取绝对值 或者 给出流形一个正负号!
- 线积分的参数化变换公式: $\int_r \omega = \pm \int_{\tilde{r}} \omega$
积分方向 \rightarrow 流形的定向!

向量空间的方向

R^1, R^2, R^3 的方向

Definition (向量空间的定向)

给定线性空间 V , 称任一组有序基 E_i 和另一组有序基 E'_i 是定向相容的如果它们的基变换矩阵的行列式大于零。
定向相容的有序基只有两类。称为向量空间的两个定向。
指定了一类基称其为有向空间, 对应的基称为正向基。(反之的反向基)。

R^0, R^1, R^2, R^3 的定向。

Proposition (等价定义)

给定向量空间 V 和其上一个非零 n 形式 Ω , 任意有序基 E_i , 满足 $\Omega(E_1, \dots, E_n) > 0$, 给出了 V 的一个定向。

proof: 基变换对应的 n 形式公式 $\Omega(e^1, \dots, e^n) = det B \Omega(E_1, \dots, E_n)$.
 $e^1 \wedge \dots \wedge e^n$ 给出了 R^n 的标准定向。

流形的方向

任一点 $T_p M$ 可以给出逐点的定向。

Definition (流形的定向)

正向局部标架场 E_i : 如果任一点 $p \in U$, $E_i(p)$ 在 $T_p M$ 给出正定向. 给出了切空间定向的连续延拓, 对应坐标卡称为正向坐标卡。
流形的定向: 如果给定逐点定向的流形, 在每一点邻域存在一个正向的局部标架场。给定一个定向的流形是有向流形。流形可定向或不可定向。

定向相容的坐标卡: 即坐标卡间过渡函数的 Jacobi 行列式为正。

Proposition (等价定义)

给定流形 M , 如果其上存在一族定向相容的坐标卡覆盖 M , 则 M 可定向, 且指定坐标卡为正向给出了一个流形的定向。反之, 命题也成立。

proof: 由于定向相容性, 任一点的切空间可以给出逐点定向; 局部标架场存在给出了连续的延拓; 由坐标卡覆盖给出流形的一个定向。反之, 由全局标架场构造出坐标卡, 且该基是定向相容的。

定向流形的判定

Proposition (非零微分形式)

M 是可定向的当且仅当 M 上存在一个非零的 n 次微分形式 Ω 。
称为定向形式, 特别称 $\Omega > 0$ 为正向的。

proof: 设 $\Omega \neq 0$, 可以给出一个逐点定向。任一坐标卡 U , 有 $\Omega = f dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$, U 连通, 看到 $f > 0$ 或 $f < 0$; 前者取坐标标架场; 后者令 $x^1 \rightarrow -x^1$, 同样得到正向的标架场, 从而 M 可以定向。
反之, 构造一个全局的 n 形式; (局部存在);

Corollary

任意定向流形的开子流形可定向; 定向流形的乘积流形可定向。

Proposition (平行化流形)

流形存在全局坐标卡称为可以平行化流形。它们必然可以定向。

proof: 由全局标架场给出定向。

定向流形的例子

EXAMPLE (平行化流形)

R^n, T^n, S^1, S^3
李群: 都可平行化。

不可定向流形: Mobius 带。

Theorem

任一连通不可定向流形存在可定向的覆盖流形(两重覆盖)。

Definition (保定向映射)

M, N 是定向光滑流形, 光滑映射 $F: M \rightarrow N$ 是保定向的如果 任一 p , F_* 将 $T_p M$ 的正向基映射到 $T_{F(p)} N$ 的正向基。
 F 是局部同胚才有定义。如果映射到负向基称为反定向映射。

$F: M \rightarrow N$ 是保定向的当且仅当 F 的 Jacobi 行列式为正。

带边流形的边界向量场

Remark (Review)

带边流形: 局部坐标卡同胚与 $H^n: \{(x^1, \dots, x^n) : x^n \geq 0\}$ 开子集。
边界是 $n-1$ 维嵌入子流形。局部坐标 $\phi(p) = (x_1, \dots, x_{n-1}, 0)$ 。

Definition (内向向量场)

向量场 N 沿 ∂M 的内向向量场, 如果每一点 p 附近存在曲线, 使得 $r(0) = p, r'(0) = N_p$, 且 $N_p \notin T_p(\partial M)$ 。
 $-N$ 称为沿 ∂M 的外向向量场。

Proposition (判定)

- 内向向量场在局部坐标的表示 $N_p = X^i \partial x^i$ 满足 $X^n > 0$ 。
- 任一光滑带边流形存在沿 ∂M 的外向向量场。

proof: 从局部构造: $N = -X^n \partial x^n$ 到流形。

子流形的定向

Definition (沿子流形的向量场)

给定 S 是 M 的浸入子流形, 定义: 连续映射 $N: S \rightarrow TM$, 满足 $N(p) \in T_p M$, 称为沿 S 的向量场。
特别称 N 与 S 是横截的, 如果 N_p 和 $T_p S$ 线性无关。

Theorem (超曲面的定向)

M 是 n 维可定向光滑流形, S 为超曲面, N 为沿 S 的横截向量场。则 S 存在唯一定向使得 (E_1, \dots, E_{n-1}) 为正向基当且仅当 $(N_p, E_1, \dots, E_{n-1})$ 为 $T_p M$ 的正向基。
 Ω 为 M 的定向形式, 则 $(N \lrcorner \Omega)|_S$ 是 S 的定向形式。

proof: 仅需证明 $\omega = (N \lrcorner \Omega)|_S$ 是定向形式, 即非零。

S^n 可以定向, 记 $N = x^i \partial / \partial x^i$. 称为标准定向。一般的正则水平集可以定向。

带边流形的定向

Theorem (边界的诱导定向)

给定带边流形 M , 如果 M 可定向, 则 ∂M 可定向, 其诱导定向由外向向量场决定。又称为 Stokes 定向。

proof: 给定 $\Omega, N \lrcorner \Omega$ 诱导边界的定向。

注记: 它与外向向量场选取无关。

EXAMPLE

S^n 作为 B^n 的边界可定向, 且与标准定向相同。
 R^{n-1} 作为 H^n 的边界可定向,
 $N = -X^n \partial x^n, \Omega = dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$,
 $N \lrcorner \Omega = (-1)^{n-1} dx^n(N) dx^1 \wedge \dots \wedge dx^{n-1}$
仅当 n 为偶数时, 与标准定向相同。

注记: 一般如果边界的局部坐标卡可以扩充到流形上, 其坐标映射是保定向的当且仅当 看成是保定向的。

定向黎曼流形

Theorem (黎曼体积形式)

如果 (M, g) 可定向, 存在唯一定向形式满足 $\Omega(E_1, \dots, E_n) = 1$, 对任一正交标架场。

称为黎曼体积形式, 记为 dV_g 。

局部坐标 $dV_g = \sqrt{\det(g_{ij})} dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$ 。

proof: $\Omega = e^1 \wedge \dots \wedge e^n$ 。

一般基变换 $\partial x^i = A E^i$, 有 $\det(g_{ij}) = (\det A)^2$, $dV_g = \det A \partial x^1 \wedge \dots \wedge \partial x^n$ 。

Theorem (带边黎曼流形)

任一带边黎曼流形存在唯一一个沿 ∂M 的单位外向法向量场 N , 即 $\langle N_p, T_p(\partial M) \rangle = 0$ 。

可定向带边黎曼流形的边界诱导定向有 $d\tilde{V}_g = (N \lrcorner dV_g)|_{\partial M}$ 。

proof: 局部存在, 唯一。且是正交基, 所以单位体积形式。

欧氏空间的积分

Remark (多重黎曼积分)

定义: $I : D \rightarrow R, I = \int_D f dV$

判定: f 有界且几乎处处连续。

特别: 有界连续函数在有界积分域 D 上可积, 如果 ∂D 测度为零。称为可积区域。

Definition (微分形式的积分)

给定可积区域 $D \subset R^n$, 任一 n 形式 $\omega = f dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$, 可以定义积分 $\int_D \omega = \int_D f dv = \int_D f dx^1 \dots dx^n$ 。

- 给定一个开集 U 上有紧致支集的 n 形式: 可以定义一个可积区域; $K \subset D \subset U$
- 积分 $\int_U \omega = \int_D \omega$ 且与 D 的选取无关;
- 类似可以定义 H^n 上的开集积分 $\int_V \omega = \int_{D \cap H^n} \omega$; 还可定义广义积分(无界区域)。

流形上的积分

Proposition

给定 D, E 是可积区域; 任一 $G : D \rightarrow E$ 为光滑映射, 且限制在 $\text{Int}(D) \rightarrow \text{Int}(E)$ 上是保定向的微分同胚, 则

$\int_E \omega = \int_D G^* \omega$ (反定向同胚加负号;)

特别有微分同胚保持积分不变。任两个开集保定向微分同胚,

则 $\int_V \omega = \int_U G^* \omega$

proof: $\int_E \omega = \int_D (f \circ G) |\det(DG)| dV$ 微分同胚保持边界和零测度集。

Definition (流形上的局部积分)

设有向流形上 ω 的紧致支集包含于一个正向坐标卡 (U, ϕ) , 定义

$\int_M \omega = \int_{\phi(U)} (\phi^{-1})^* \omega$ 。

以上定义与正向坐标卡选取无关;

类似可以定义到带边流形的坐标卡上;

流形上的积分

Definition (流形上的积分)

设 (U_i, ϕ_i) 覆盖 $\text{supp} \omega$, ψ_i 为对应的单位分解; 定义 ω 的积分 $\int_M \omega = \sum_i \int_M \psi_i \omega$ 。

Proposition (well-defined)

以上定义与坐标卡或单位分解的选取无关。

Proof.

设 $(\tilde{U}_i, \tilde{\phi}_i)$ 另一组覆盖, $\tilde{\psi}_i$ 另一组单位分解;

$\int_M \omega = \sum_i \int_M \psi_i \omega = \sum_{i,j} \int_M \tilde{\psi}_j \psi_i \omega$ □

零维流形: $\int_M f = \sum_p \pm f(p)$ 。

积分的属性

Proposition

- ① 线性: $\int_M a\omega + b\eta = a \int_M \omega + b \int_M \eta$
- ② 定向反向: 设 \bar{M} 是 M 赋予相反的定向, $\int_{\bar{M}} \omega = - \int_M \omega$
- ③ 非负性: 设 ω 是正向 n 形式, $\int_M \omega > 0$
- ④ 微分同胚不变: $F : N \rightarrow M$ 保定向同胚, $\int_M \omega = \int_N F^* \omega$

Proof.

- ① 微分形式的线性;
- ② 反向微分同胚的结果;
- ③ 单位分解+局部正;
- ④ 利用单位分解, $\omega = \sum \psi_i \omega$; 在局部坐标卡 $(F^{-1}(U), \phi \circ F)$ 上验证积分相等;

□

Stokes定理

Theorem

M 是 n 维光滑定向带边流形, ω 是紧致支集的 $n-1$ 形式,

$$\int_M d\omega = \int_{\partial M} \omega.$$

Proof.

设结果在 $M = H^n$ 时成立(待证);

如果 ω 位于一个坐标卡内,

$$\int_M d\omega = \int_{H^n} (\phi^{-1})^* d\omega = \int_{H^n} d((\phi^{-1})^* \omega)$$

右边对应于 $\int_{\partial H^n} ((\phi^{-1})^* \omega) = \int_{\partial M} \omega$, 因为 ϕ 保定向;

如果 ω 不是位于一个坐标卡内,

$$\int_{\partial M} \omega = \sum_i \int_{\partial M} \psi_i \omega = \sum_i \int_M d(\psi_i \omega) = \int_M d\omega$$

□

积分的计算

Proposition

令可定向流形 $M = \cup E_i$, E_i 可积区域, 仅在边界相交; 设存在局部参数化表示 $F_i : D_i \rightarrow M$, 满足 $F(D_i) = E_i$, 在内部为保定向同胚, 则 $\int_M \omega = \sum_i \int_{D_i} F_i^* \omega$.

Outline: 设 ω 包含于一个坐标卡 (U, ϕ) .

$$A_i = \bar{U} \cap E_i, B_i = F_i^{-1}(A_i), C_i = \phi(A_i)$$

$$\int_M \omega = \sum_i \int_{C_i} (\phi^{-1})^* \omega = \sum_i \int_{B_i} F_i^* \omega$$

例子: 给定 $R^3 \setminus \{0\}$ 上 2-形式

$$\Omega = \frac{1}{(x^2+y^2+z^2)^{3/2}} (x dy \wedge dz + y dz \wedge dx + z dx \wedge dy).$$

取球面坐标表示 (ϕ, θ) , 球面由两个坐标卡覆盖。

$D_1 = [0, \pi] \times [0, \pi], D_2 = [0, \pi] \times [\pi, 2\pi]$. 利用局部坐标卡直接计算单位球面上的积分 $\int_{S^2(1)} \Omega = 4\pi$;

H^n 上 Stokes 定理的证明

Proof.

不妨设积分区域为长方形 $A = [-R, R] \times \dots \times [-R, R] \times [0, R]$.

$$\omega = \omega_i dx^1 \wedge \dots \wedge \hat{dx}^i \wedge \dots \wedge dx^n = \omega_i dV^i;$$

$$d\omega = \sum (-1)^{i-1} \frac{\partial \omega_i}{\partial x^i} dV$$

$$\int_{H^n} d\omega = (-1)^n \int_{-R}^R \dots \int_{-R}^R \omega_n(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) dV^n$$

$$\int_{\partial H^n} \omega = \sum \int_{A \cap \partial H^n} \omega_i d\hat{V}^i$$

$$dx^n|_{\partial H^n} = 0, \int_{\partial H^n} \omega = \int_{A \cap \partial H^n} \omega_n d\hat{V}^n$$

$d\hat{V}^n = dx^1 \wedge \dots \wedge dx^{n-1}$, 其定向和 (Stokes) 诱导定向差 $(-1)^n$; 有

$$\int_{\partial H^n} \omega = (-1)^n \int_{-R}^R \dots \int_{-R}^R \omega_n(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) dV^n.$$

□

积分定理的推广

Remark

一维Stokes定理: 线积分 $\int_r df = f(r(b)) - f(r(a))$
 二维Green定理: $\int_D (\frac{\partial P}{\partial x} - \frac{\partial Q}{\partial y}) dx dy = \int_{\partial D} P dx + Q dy$
 无边流形或恰当形式: $\int_M d\omega = 0$
 黎曼流形:

Remark (积分推广)

- 任意不可定向流形:
 定义: density 密度 $\mu: V \times \dots \times V \rightarrow R$, 满足 $\mu(x_1, \dots, x_n) = |\omega(x_1, \dots, x_n)|$, ω 是 n 形式。可定义积分;
- 光滑流形带角; 如正方形, 三角形。
 要定义带角光滑结构, 分段积分, 同样有Stokes定理。

向量场的积分?

Remark

- 流形上的积分定义: $\int_M \omega = \sum_i \int_M \psi_i \omega$
 $\int_E \omega = \int_D G^* \omega$
- 光滑函数, 向量场的积分?
- Stokes定理: $\int_M d\omega = \int_{\partial M} \omega$.
- 向量场的外微分?
- 黎曼流形的度量诱导向量场和微分形式的对偶。
 → 构造微分算子!

De Rham 上同调群

Definition

给定光滑流形 $M, d_p: \mathcal{A}^p(M) \rightarrow \mathcal{A}^{p+1}(M)$ 是线性映射
 $\mathcal{Z}^p(M) = \ker d_p$, 即 M 上 p 阶闭形式;
 $\mathcal{B}^p(M) = \text{Im}(d_{p-1})$, 即 M 上 p 阶恰当形式;
 De Rham 上同调群(空间) $\mathcal{H}^p(M) = \frac{\mathcal{Z}^p(M)}{\mathcal{B}^p(M)}$

Theorem (同伦不变)

如果 M, N 同伦, 则 $\mathcal{H}^p(M) = \mathcal{H}^p(N)$ 。
 特别它们是拓扑同胚不变量。

Theorem (de Rham 定理)

$\mathcal{H}^p(M)$ 和流形作为拓扑空间的上同调群同构。

黎曼流形

- 设 (M, g) 是 n 维可定向流形
- 度量诱导同构: $g^b: TM \rightarrow T^*M, g^b(X)(Y) = g(X, Y)$, 记为 X^b .
 $g^b(X^b) = X$
- (唯一)黎曼体积形式: $dV_g = \sqrt{\det(g_{ij})} dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$
- 可定向带边黎曼流形的边界诱导定向有
 $d\tilde{V}_g = (N \lrcorner dV_g)|_{\partial M}$.

散度

Definition (Hodge星算子)

可定向带边黎曼流形定义线性(同构)映射 $*$: $C^\infty(M) \rightarrow \mathcal{A}^n(M)$,
 $*f = fdV_g$

可以定义函数的积分 $\int_M f \cong \int_M *f = \int_M fdV_g$.

Definition (散度)

定义: $\text{div}: \mathcal{T}(M) \rightarrow C^\infty(M)$, $\text{div} X = *^{-1}d(X \lrcorner dV_g)$,
 即 $d(X \lrcorner dV_g) = (\text{div} X)dV_g$

几何意义: $\mathcal{L}_X dV_g = X \lrcorner d(dV_g) + d(X \lrcorner dV_g) = \text{div} X dV_g$
 向量场生成的流 θ_t 对积分区域体积 $\text{Vol}(\theta_t(D))$ 的变化率是 $\text{div} X$
 局部坐标: $\text{div}(X^i \partial_{x_i}) = \frac{1}{\sqrt{\det g}} \frac{\partial}{\partial x^i} (X^i \sqrt{\det g})$

曲面积分

$n = 3$ 维黎曼流形

构造线性(同构)映射 $\beta: \mathcal{T}(M) \rightarrow \mathcal{A}^2(M)$, $\beta X = X \lrcorner dV_g$

Definition (旋度)

定义: $\text{curl}: \mathcal{T}(M) \rightarrow \mathcal{T}(M)$, $\text{curl} X = \beta^{-1}d(X^\flat)$,
 即 $\text{curl} X \lrcorner dV_g = d(X^\flat)$

Definition (曲面向量场积分)

S 为紧致的二维嵌入子流形, 令 $dA = N \lrcorner dV_g$;
 定义: $\int_S X \cong \int_S \langle X, N \rangle dA$

散度定理

Theorem (黎曼流形散度定理)

(M, g) 上任一紧致支集的向量场 X , 有
 $\int_M (\text{div} X) dV_g = \int_{\partial M} \langle X, N \rangle d\tilde{V}_g$

Proof.

利用 Stokes 定理;

$$\int_M (\text{div} X) dV_g = \int_M d(X \lrcorner dV_g) = \int_{\partial M} X \lrcorner dV_g$$

黎曼超曲面上有 $X \lrcorner dV_g = \langle X, N \rangle d\tilde{V}_g$

outline: $X = \langle X, N \rangle N + X^T$,
 $X^T \lrcorner dV_g(X_1, \dots, X_{n-1}) = dV_g(X^T, X_1, \dots, X_{n-1}) = 0$ □

曲面积分的 Stokes 定理

Theorem

$\int_S \langle \text{curl} X, N \rangle dA = \int_{\partial S} \langle X, T \rangle ds$
 其中 N 是外法向量场, ds 为 S 的边界的体积形式; T 为 S 边界上的单位正向切向量场。

Proof.

利用 Stokes 定理有: $\int_S d(X^\flat) = \int_{\partial S} X^\flat$
 $\text{curl} X \lrcorner dV_g = d(X^\flat)$
 $X^\flat|_{\partial S} = \langle X, T \rangle ds$
 后面方程由 $X^\flat = f ds$, $ds(T) = 1$;
 $f = f ds(T) = X^\flat(T) = \langle X, T \rangle$ □

三维黎曼流形的微分算子

交换图表:

$$\begin{array}{ccccccc}
 C^\infty(M) & \xrightarrow{\text{grad}} & \mathcal{T}(M) & \xrightarrow{\text{curl}} & \mathcal{T}(M) & \xrightarrow{\text{div}} & C^\infty(M) \\
 \text{Id} \downarrow & & \downarrow b & & \downarrow \beta & & \downarrow * \\
 \mathcal{A}^0(M) & \xrightarrow{d} & \mathcal{A}^1(M) & \xrightarrow{d} & \mathcal{A}^2(M) & \xrightarrow{d} & \mathcal{A}^3(M)
 \end{array}$$

Corollary

$$\text{curl} \circ \text{grad} = 0, \text{div} \circ \text{curl} = 0$$

拉普拉斯算子: $\Delta f = \pm \text{div} \circ \text{grad} f$

如果取负号与Laplace-Beltrami(Hodge定义)相同

局部坐标: $\Delta f = -\frac{1}{\sqrt{\det g}} \frac{\partial}{\partial x^i} (g^{ij} \sqrt{\det g} \frac{\partial f}{\partial x^j})$

Hodge星算子

Definition (Hodge 对偶)

给定线性积空间 V , 一个 n 形式 $\omega = e^1 \wedge \dots \wedge e^n$; 定义线性同构:

$$*: \mathcal{A}^k(V) \rightarrow \mathcal{A}^{n-k}(V), *(e^1 \wedge \dots \wedge e^k) = e^{k+1} \wedge \dots \wedge e^n.$$

Proposition

- 诱导积表示 $\langle \xi, \eta \rangle \omega = \xi \wedge * \eta$
- 对偶 $* \circ * \eta = (-1)^{k(n-k)} \eta$
- 积同构 $\langle \xi, \eta \rangle = \langle * \xi, * \eta \rangle$

Proposition (黎曼流形)

- 积 $\int_M \langle \xi, \eta \rangle dV_g = \int_M \xi \wedge * \eta$
- $* dV_g = 1, * 1 = dV_g$
- $\text{div} X = * d * X^\flat$

调和算子

Definition (余外微分)

定义: $\delta: \mathcal{A}^k(M) \rightarrow \mathcal{A}^{k-1}(M)$,

$$\delta = (-1)^{n(k+1)+1} * d *$$

有 $\delta \circ \delta = 0$,

积共轭 $\langle d\eta, \xi \rangle = \langle \eta, \delta\xi \rangle$

Definition (调和算子)

定义Laplace-Beltrami: $\Delta: \mathcal{A}^k(M) \rightarrow \mathcal{A}^k(M), \Delta = d\delta + \delta d$

Remark

$\Delta f = -\text{div grad} f$ 在 0 形式上与前面定义一致;

$\Delta \omega = 0$ 称为调和形式;

Hodge 定理: $(de Rham)$ 上调群的元素由调和形式唯一确定。

流形上微积分的基本定理

Theorem (四个基本定理)

- ① 逆函数定理: 给定光滑映射 $F: M \rightarrow N$, 在任一 p 切映射 F_* 为双射, 则存在邻域 $p \in U, F(p) \in V$, 使得 $F|U: U \rightarrow V$ 是微分同胚。称为局部微分同胚。
- ② Stokes 定理: $\int_M d\omega = \int_{\partial M} \omega$.
- ③ ODE 存在唯一定理: 任一光滑向量场 Y , 存在唯一的极大局部流 $\theta: D \subset \mathbb{R} \times M \rightarrow M$, 它的无穷小生成元是 Y , 且
 - θ^p 是唯一极大积分曲线
 - θ_t 是 $M_t = \{p: (t, p) \in D\}$ 上的微分同胚。
 - $(\theta_t)_* Y(p) = Y(\theta_t(p))$, 称 Y 是关于 θ 不变的。
- ④ 线性 PDE 存在唯一定理 (Frobenius 定理): 设 L 是 M 上的 k 维光滑分布 (每一点是切空间的子空间); 如果它关于 Lie 括号封闭 $[X, Y] \in L$, 则存在一个积分流形它的分布是 L . 记 $L = \text{span}(\partial y_1, \dots, \partial y_k)$.

微分形式的其他应用

参见: 《现代数学基础》

- 辛形式: $2n$ 维流形的反对称2形式 $w = \sum_{i=1}^n dx^i \wedge dy^i$, 辛流形。
应用: **Halmilton** 力学
- 偏微分方程的微分形式表示:
例子: 热传导方程, 电磁场方程, 连续流体力学方程
- 系统控制;